

Notions abordées et objectifs

- Algèbre bilinéaire.
  - Produit scalaire, norme associée.
  - Inégalité de Cauchy-Schwarz.
  - Vecteurs orthogonaux, sous-espaces orthogonaux, théorème de Pythagore.
  - Familles (finies) orthogonales, familles (finies) orthonormées.
  - Espaces euclidiens, existence de bases orthonormées.
  - Coordonnées et norme d'un vecteur dans une base orthonormée.
  - Expression matricielle d'un produit scalaire et de la norme euclidienne dans une base orthonormée.
  - Changement de bases orthonormées, notion de matrice orthogonale.
  - Supplémentaire orthogonal d'un sous-espace vectoriel, complétion d'une famille orthonormée en une base orthonormée.
- Fonctions réelles définies sur  $\mathbb{R}^n$ .
  - Notion de fonction définie sur  $\mathbb{R}^n$ , graphe, lignes de niveau (pour  $n = 2$ ).
  - Notion de continuité d'une fonction de  $\mathbb{R}^n$  dans  $\mathbb{R}$ . Opérations sur les fonctions continues.
  - Fonctions partielles, dérivées partielles d'ordre 1 et 2, gradient en un point.
  - Notion de fonctions de classe  $\mathcal{C}^1$ , de classe  $\mathcal{C}^2$  sur  $\mathbb{R}^n$ .
  - Développement limité d'ordre 1 d'une fonction de classe  $\mathcal{C}^1$ .
  - Dérivation de  $t \mapsto f(\mathbf{x} + t\mathbf{h})$  avec  $f$  de classe  $\mathcal{C}^1$  sur  $\mathbb{R}^n$ .
  - Notion d'extremum local, global, de point critique. Condition nécessaire du premier ordre.

► Note aux colleurs :

- L'algorithme d'orthonormalisation de Schmidt a été pratiqué sur quelques exemples mais n'est pas exigible.
- Les fonctions de plusieurs variables sont censées être définies sur  $\mathbb{R}^n$  pour le moment.

► Les exercices suivants sont à savoir refaire sans hésitation :

1. Montrer que pour tous  $\mathbf{u}$  et  $\mathbf{v}$  dans  $E$  :

$$\|\mathbf{u} + \mathbf{v}\|^2 + \|\mathbf{u} - \mathbf{v}\|^2 = 2\|\mathbf{u}\|^2 + 2\|\mathbf{v}\|^2 \quad \text{et} \quad \langle \mathbf{u}, \mathbf{v} \rangle = \frac{1}{4}(\|\mathbf{u} + \mathbf{v}\|^2 - \|\mathbf{u} - \mathbf{v}\|^2).$$

2. a. Justifier que l'application suivante est un produit scalaire sur  $\mathcal{C}([a, b])$  :

$$(f, g) \mapsto \langle f, g \rangle = \int_a^b f(t)g(t)dt,$$

puis expliciter l'inégalité de Cauchy-Schwarz pour ce produit scalaire.

b. Soit  $f : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$  ne s'annulant pas sur  $[0, 1]$ . Montrer que :

$$\int_0^1 f(t)dt \cdot \int_0^1 \frac{1}{f(t)}dt \geq 1$$

et préciser le cas d'égalité.

3. Montrer que l'application suivante définit un produit scalaire dans  $\mathbb{R}_n[x]$  :

$$(P, Q) \mapsto \langle P, Q \rangle = \sum_{k=0}^n P(k)Q(k),$$

puis montrer que les polynômes de Lagrange  $L_0, L_1, \dots, L_n$  associés aux réels  $0, 1, \dots, n$  constituent une base orthonormée de  $\mathbb{R}_n[x]$ .

4. On suppose  $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$  muni de son produit scalaire canonique  $\langle X, Y \rangle = {}^tXY$ .

a. Montrer que si une matrice  $P \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  est orthogonale alors, pour tout  $X$  de  $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ , on a  $\|PX\| = \|X\|$ .

b. On suppose réciproquement qu'une matrice  $P \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  est telle que, pour tout  $X$  de  $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ , on ait  $\|PX\| = \|X\|$ .

i. Montrer que pour tous  $X$  et  $Y$  dans  $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ , on a  $\langle PX, PY \rangle = \langle X, Y \rangle$ .

ii. En déduire que la matrice  $P$  est orthogonale.

5. Soit  $\mathbf{u}$  et  $\mathbf{v}$  deux vecteurs non nuls d'un espace euclidien  $E$ . Établir l'équivalence entre les assertions :

i. les vecteurs  $\mathbf{u}$  et  $\mathbf{v}$  sont orthogonaux ;

ii. pour tout  $\lambda \in \mathbb{R}$ , on a  $\|\lambda\mathbf{u} + \mathbf{v}\| \geq \|\mathbf{v}\|$ .

6. Soit  $\mathcal{F} = (\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_p)$  une famille orthonormée d'un espace euclidien  $(E, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ . Montrer que :

$$\forall \mathbf{u} \in E, \sum_{i=1}^p \langle \mathbf{u}, \mathbf{e}_i \rangle^2 \leq \|\mathbf{u}\|^2.$$

7. Soit  $E$  un espace euclidien et  $E^*$  l'espace vectoriel des formes linéaires sur  $E$ . Pour tout  $\mathbf{u} \in E$ , on définit  $\Phi_{\mathbf{u}}$  par :

$$\Phi_{\mathbf{u}} : E \rightarrow \mathbb{R}, \mathbf{x} \mapsto \langle \mathbf{u}, \mathbf{x} \rangle.$$

a. Vérifier que pour tout  $\mathbf{u} \in E$ ,  $\Phi_{\mathbf{u}} \in E^*$ .

b. On pose alors :  $\Phi : E \rightarrow E^*, \mathbf{u} \mapsto \Phi_{\mathbf{u}}$ .

Montrer que  $\Phi$  est un isomorphisme.

8. Soit  $E$  un espace euclidien et  $f$  un endomorphisme de  $E$ .

On dit que  $f$  est une isométrie si, pour tout  $x \in E$ ,  $\|f(x)\| = \|x\|$ .

a. Montrer que si  $f$  est une isométrie alors  $f$  est un isomorphisme de  $E$ .

b. Établir l'équivalence entre les assertions :

i.  $f$  est une isométrie ;

ii. pour tous  $x$  et  $y$  dans  $E$ ,  $\langle f(x), f(y) \rangle = \langle x, y \rangle$ .